

Niepewności pomiarowe

Fizyka jest NAUKĄ, to znaczy, że wszystkie problemy, którymi się zajmuje opisywane są językiem matematyki i weryfikowane pomiarami i powtarzalnymi doświadczeniami. Inne dziedziny wiedzy (np. „nauki” humanistyczne) opierają swoją wiedzę na materiałach piśmiennych i słownych. Jakiś człowiek coś napisał lub powiedział i tym się zajmujemy, i rozważamy, co autor miał na myśli. Doświadczalne sprawdzanie i pomiary w fizyce są bardzo ważne, więc tym się na początku zajmujemy.

Ćwiczenie

Weź linijkę i spróbuj zmierzyć np. długość ławki. W zależności od różnych czynników zmierzone długości będą się różnić. Tak już niestety jest we wszystkich pomiarach, że cokolwiek byśmy nie mierzyli i jakimkolwiek super nawet dokładnym przyrządem, to zawsze pomiar będzie niedokładny (nie wiadomo, który z pomiarów może być uznany za prawdziwy).

Wszystkie przyrządy pomiarowe: linijka, zegar, termometr za oknem, kratki zeszytu mierzą z określoną dokładnością. Dokładność ta wyznaczona jest najmniejszą podziałką na linijce – jest to tzw. **rozdzielczość przyrządu**. Aby pomiar bardziej odzwierciedlał rzeczywistą wartość można zmierzyć obiekt kilka razy i wyciągnąć średnią.

Jak zapisujemy pomiary w fizyce i technice?

Podajemy uśredniony wynik i dopisujemy błąd związany z rozdzielczością przyrządu np.

$$75,4 \pm 0,5$$

To oznacza, że przeciętna ławka może mieć długość pomiędzy 74,9 – 75,9, a najczęściej wynosi 75,4. Zapis $\pm 0,5$ nazywamy **niepewnością pomiarową** i oznaczamy Δ (delta)

Symbolicznie pomiar można zapisać wzorem

$$L = l \pm \Delta l$$

Niepewność względna

Jeśli zmierzemy długość (147 ± 1) i grubość (7 ± 1) np. smartfona linijką, to precyzja tych pomiarów będzie inna, bo dokładniej zmierzemy długość dłuższą, dlatego też stosuje się jeszcze jeden wskaźnik. Aby porównać różne pomiary stosuje się tzw. **niepewność względną** która opisuje precyzję pomiaru – im mniejsza niepewność tym lepszy pomiar (lepsza precyzja)

$$NW = \Delta l / l$$

Dzielimy niepewność (bezwzględną) przez pomiar

Zaokrąglanie - ilość cyfr znaczących

Po policzeniu średniej wyjdzie np. taki wynik $70,731000456 \pm 0,5$ [cm]

Gdy podajemy wyniki pomiarów, to sam pomiar podajemy z tyloma cyframi po przecinku, ile cyfr ma błąd pomiarowy. Dla naszego przykładu $70,7 \pm 0,5$ [cm]

Inne przykłady:

$$70,731000456 \pm 1 \text{ [cm]} \quad 71 \pm 1 \text{ [cm]}$$

$$700,731000456 \pm 0,1 \text{ [cm]} \quad 7,731 \pm 0,001 \text{ [m]}$$

Podsumowanie

Każdy pomiar obarczony jest błędem – niepewnością pomiarową Δl

Wynik pomiarów zawsze podajemy w postaci $l \pm \Delta l$

Rozdzielczość przyrządu to najmniejsza wielkość jaką można na nim odczytać

Zadanie

Niepewność względna wynosi 2%, długość ławki wynosi 0,92 m a boiska 100m Jaka jest niepewność bezwzględna (zrobić to na ułamkach bez kalkulatora)

$$NW = \Delta l / l \text{ stąd } \Delta l = NW \cdot l$$

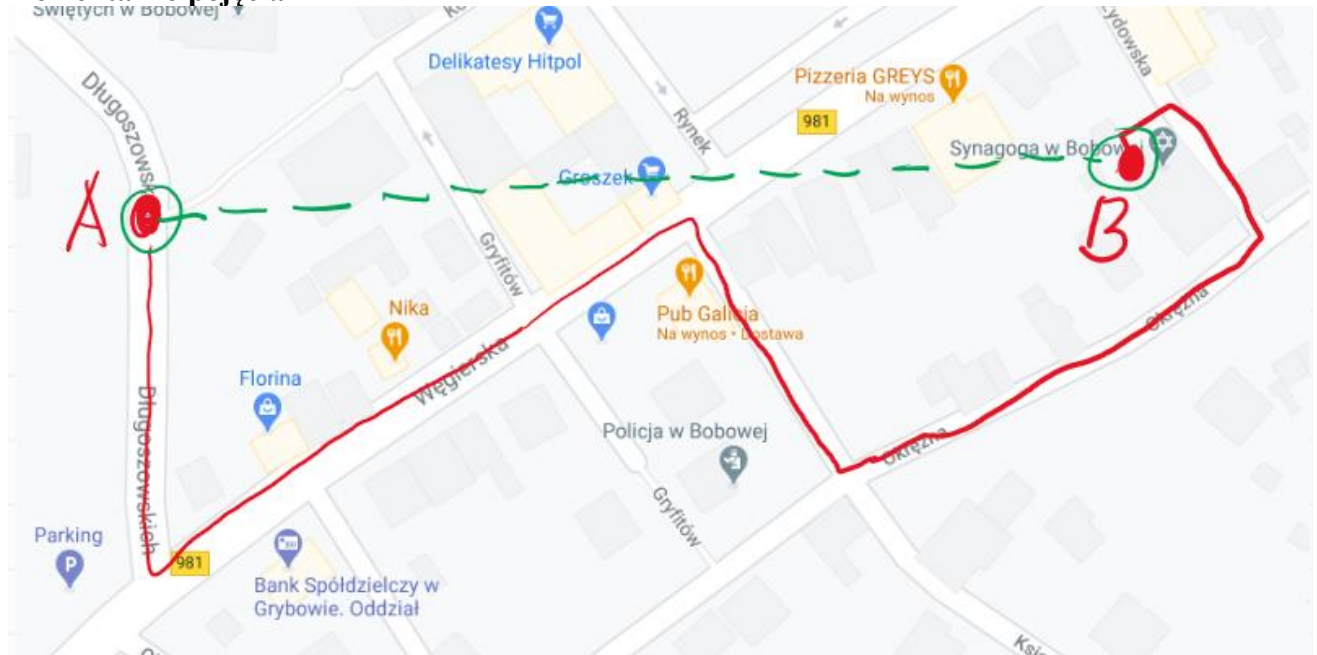
$$\Delta l_b = 0,02 \cdot 110 \text{ [m]} = 2/100 \cdot 110/100$$

$$\Delta l_{\text{b}} = 0,02 \cdot 0,92 \text{ [m]} = 2/100 \cdot 92/100$$

Kinematyka. Ruch jednostajny.

Ruch jest najbardziej podstawowym zjawiskiem we Wszechświecie. Z ruchem mamy do czynienia wtedy, gdy jedno ciało zmienia położenie względem innego ciała – mówimy, że jest to **ruch względny**, bo zawsze poruszamy się względem innego obiektu (tzw. układu odniesienia). Nawet nie ruszając w klasie poruszamy się względem np. Księżycy. Część fizyki zajmująca się ruchem, to **kinematyka**.

Elementarne pojęcia



Tor ruchu – to (czerwona) linia, którą zakresła poruszający się obiekt (czerwona na rysunek)

Droga – długość toru ruchu (np. 650 metrów)

Przemieszczenie – najmniejsza odległość pomiędzy początkiem i końcem toru ruchu (np. w prostej zielonej linii 320 metrów)

Prędkość – stosunek drogi przebytej przez poruszający się obiekt (s) do czasu, w jakim ten ruch się odbywał (t). Jednostką prędkości jest metr przez sekundę.

$$V = \frac{s}{t} \left[\frac{m}{s} \right] = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s_k - s_p}{t_k - t_p}$$

Δs – przyrost drogi, Δt – przyrost czasu,

s_k – droga końcowa, s_p – droga początkowa, t_k – czas końcowy, t_p – czas początkowy

Jeśli w zadaniach występują konkretne wartości drogi i czasu (np. w ciągu 4 minut piechur przeszedł 200 metrów), to posługujemy się wzorem podstawowym.

Gdy zadania stają się bardziej skomplikowane (np. w 3 minucie ruchu piechur znajdował się 3 km od domu, a w 10 już tylko 2 km) lub mamy do czynienia z wykresami przydatne stają się wzory z przyrostami (Δ) i obliczając przyrost drogi czy też przyrost czasu, **zawsze** odejmujemy końcową wartość (k) od początkowej (p).

Przeliczanie jednostek

W fizyce wszystkie obliczenia należy doprowadzić do jednostek w układzie SI, czyli metrów, sekund, kilogramów, itd.

Zadanie

Przelicz prędkość wyrażoną w km/h na jednostki w układzie SI

$$36 \frac{km}{h} \text{ ile to } \frac{m}{s} ? \quad 36 \frac{km}{h} = 36 \cdot \frac{1000 m}{3600 s} = 100 \frac{m}{s}$$

Która z prędkości jest większa $10 \frac{m}{s}$ czy $20 \frac{km}{h}$?

Przeliczmy jednostki w drugą stronę metry i sekundy na kilometry i godziny

$$10 \frac{\text{m}}{\text{s}} = 10 \cdot \frac{1}{\frac{1}{\frac{1000}{3600} \text{m}} \text{s}} = 10 \cdot \frac{1}{1000} \cdot \frac{3600}{1} \frac{\text{m}}{\text{s}} = 36 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$

Względność ruchu

Analiza motorówek na rzece str. 14-15 podręcznika

Ruch jednostajny

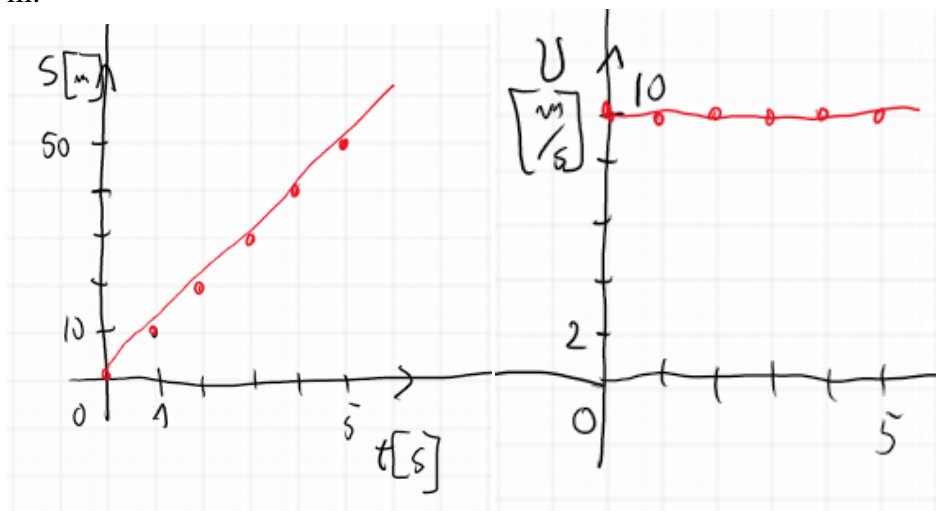
Jeżeli prędkość ruchu jest stała (np. samochód jedzie z prędkością 60 km/h), to ruch jest jednostajny. Droga w takim ruchu jest wprost proporcjonalna do czasu, to znaczy że w takich samych jednostkach czasu (np. co sekundę) samochód przejeżdża taką samą drogę (np. 10 metrów).

Wykresy prędkości i drogi w funkcji czasu

Zadanie

Samochód jedzie przez Bobową ze stałą prędkością 36 [km/h]. Narysuj wykres drogi i prędkości w funkcji czasu.

W poprzednim zadaniu obliczyliśmy, że 36 km/h to 10 m/s – czyli w każdej sekundzie auto przejeżdża 10 m.



wykres drogi (s) w czasie (t) – s(t)

wykres prędkości (V) w czasie (t) – V(t)

Zadanie

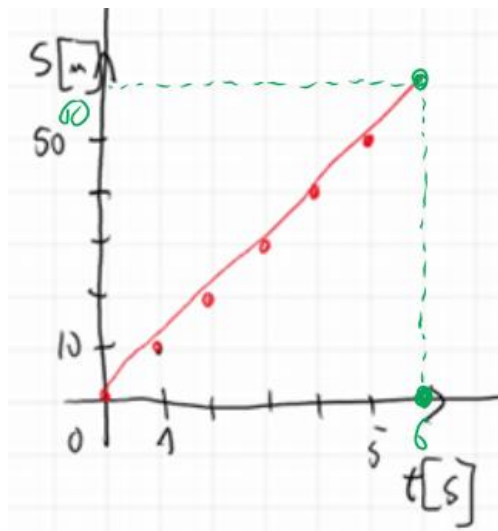
Jaką drogę przejedzie ten samochód po 6 sekundach ruchu?

Jaką drogę przejedzie ten samochód w 6 sekundzie ruchu?

Samochód porusza się ruchem jednostajnym, to znaczy, że w kolejnej sekundzie przejedzie 10 metrów i przejedzie 50+10=60 metrów.

W 6 sekundzie ruchu przejedzie 10 metrów – podobnie jak i w każdej poprzedniej sekundzie.

Wszystkie te wyniki powinniśmy umieć wyliczać za pomocą wzorów i odczytywać z wykresów.



Na wykresie $s(t)$ rozwiązanie zadania pokazuje zielona linia.

Z wzoru należy wyliczyć drogę końcową s_k po kilku przekształceniach

$$V = \frac{s_k - s_p}{t_k - t_p} \rightarrow V \cdot (t_k - t_p) = s_k - s_p \rightarrow s_k = s_p + V \cdot (t_k - t_p)$$

$V=10, s_p=0, t_p=0, t_k=6$ podstawiamy do wzoru i otrzymujemy

$$s_k = 0 + 10 \cdot (6 - 0) = 60$$

Taki sam wynik otrzymamy jeśli przyjmiemy, że początek ruchu był, np. w 3 sekundzie: $s_p=30, t_p=3$

$$s_k = 30 + 10 \cdot (6 - 3) = 60$$

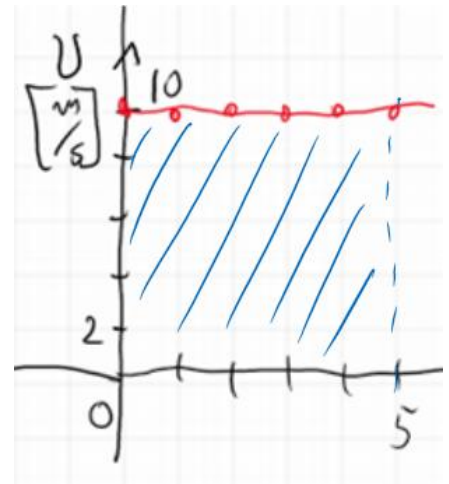
Pole powierzchni pod wykresem

Przekształcony wzór na prędkość

$$s = V \cdot t$$

przypomina wzór na pole powierzchni prostokąta o bokach V i t , co pozwala wyliczać drogę bezpośrednio z wykresów.

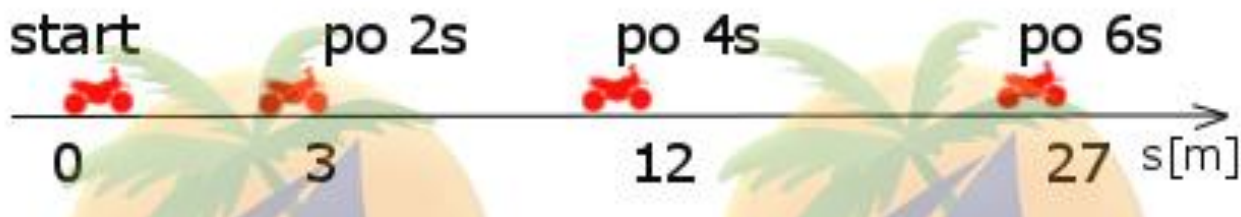
Na wykresie zakreskowano prostokąt o bokach $V=10$ i $t=5$, co daje pole powierzchni 50 i to jest jednocześnie przejechana droga po 5 sekundach z prędkością 10 m/s.



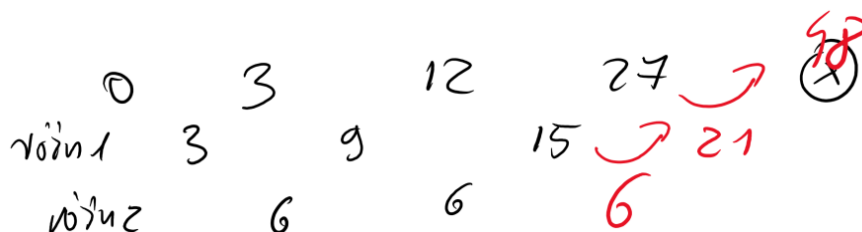
Kinematyka. Ruch zmienny. Przyspieszenie.

Bardzo rzadko spotykamy się z ruchem jednostajnym, w którym prędkość się nie zmienia. Zwykle prędkość rośnie (przyspieszający samochód) i mówimy wtedy o ruchu przyspieszonym lub prędkość maleje (hamujący samochód) i nazywamy to ruchem opóźnionym. Zwykle takie przyspieszenia lub opóźnienia trwają krótko.

Prześledźmy zmiany położenia samochodu w czasie, w trakcie przyspieszania.



Czy możliwe jest wyliczenie kolejnego położenia motocykla, gdy będzie nadal przyspieszał?



W pierwszym wierszu zapisano kolejne położenia: 0, 3, 12, 27.

W drugim wierszu mamy różnice pomiędzy tymi położeniami, a w trzecim różnice tych różnic. Jak łatwo dostrzec są one takie same i wynoszą 6. Jest to znana fizykom i matematykom prawidłowość, która pozwala przewidzieć kolejne etapy badanego zjawiska.

Z obliczeń wynika, że po 8 sekundach motocykl przejedzie 48 metrów.

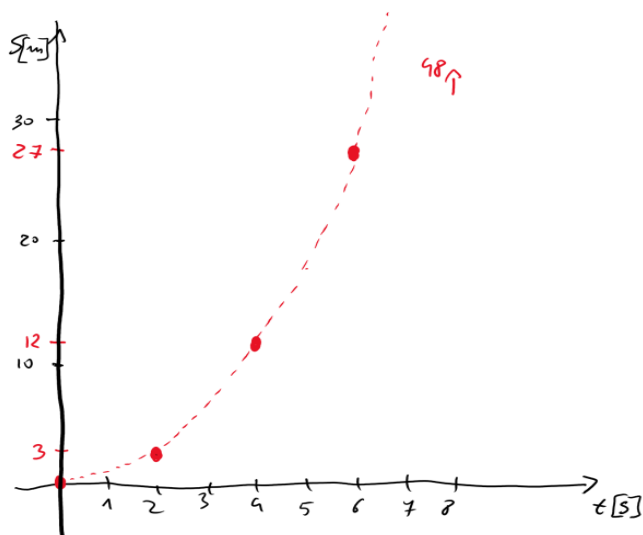
Przyspieszenie - wzór i jednostka

Przyspieszenie wyliczamy dzieląc prędkość przez czas. Podobnie jak w przypadku prędkości, jest to najprostszy model. W przypadku analizy wykresów lub rozwiązywania bardziej złożonych zadań, konieczne będzie zastosowanie przyrostów prędkości i czasu. Jednostką przyspieszenia jest metr przez sekundę do kwadratu.

$$a = \frac{V}{t} \left[\frac{\text{m}}{\text{s}^2} \right] = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{V_k - V_p}{t_k - t_p}$$

Wykres drogi w czasie

Rysujemy na wykresie $x(t)$ punkty – wynikiem jest krzywa, którą w matematyce nazywamy parabolą.



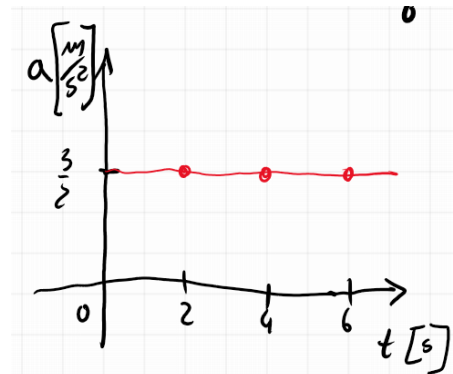
Wykres przyspieszenia w czasie

Na lekcjach matematyki dowiesz się jak zapisywać taką krzywą w postaci wzoru. Do naszych kolejnych rozważań wystarczy wiedzieć, że drogę można wyliczyć teoretycznie z wzoru:

$$s = a \cdot \frac{t^2}{2} \rightarrow a = \frac{2 \cdot s}{t^2}$$

a po przekształceniu także przyspieszenie (mając dane przebyte drogi w odcinkach czasu). Obliczymy przyspieszenie dla kilku punktów

$$a_2 = \frac{2 \cdot 3}{2^2} = \frac{6}{4} = \frac{3}{2}$$
$$a_4 = \frac{2 \cdot 12}{4^2} = \frac{24}{16} = \frac{3}{2}$$
$$a_6 = \frac{2 \cdot 27}{6^2} = \frac{54}{36} = \frac{3}{2}$$



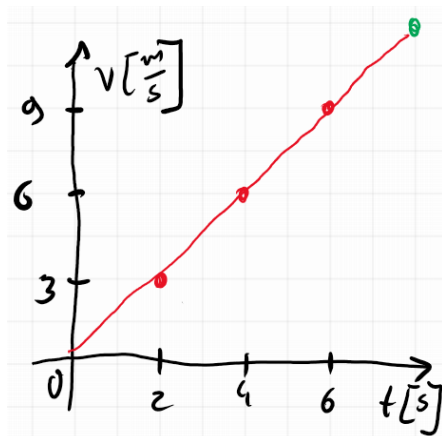
Jak zapewne zauważyłeś przyspieszenie jest stałe i wynosi $3/2 \text{ m/s}^2$

Wykres prędkości w czasie

Teraz możemy narysować wykres prędkości w czasie w ruchu jednostajnie przyspieszonym. Jest linia prosta – w jednakowych odcinkach czasu przyrosty prędkości są takie same.

$$V = a \cdot t$$

$$V = a \cdot t$$
$$V_2 = \frac{3}{2} \cdot 2 = 3$$
$$V_4 = \frac{3}{2} \cdot 4 = 6$$
$$V_6 = \frac{3}{2} \cdot 6 = 9$$
$$V_8 = 12$$

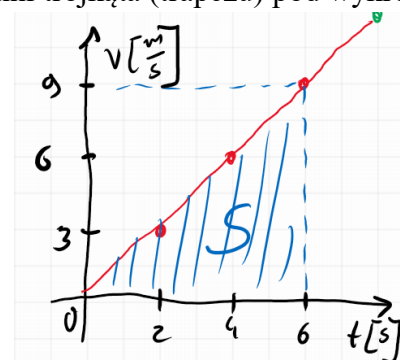


Pole powierzchni pod wykresem

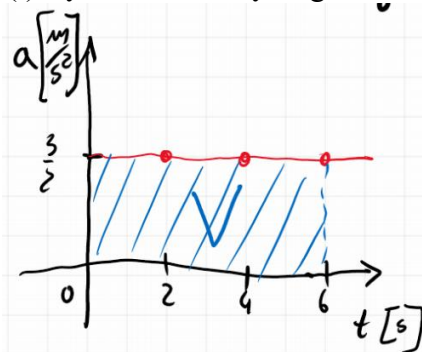
Podobnie, jak w przypadku ruchu jednostajnego, możemy posługiwać się wykresami, aby z pól powierzchni obliczać prędkość.

Pole powierzchni prostokąta pod wykresem $a(t)$ będzie wartością prędkości

Pole powierzchni trójkąta (trapezu) pod wykresem $V(t)$ będzie wartością drogi



$$s_6 = 1/2 \cdot 6 \cdot 9 = 27 \text{ [m]}$$



$$V_6 = 6 \cdot 3/2 = 9 \text{ [m/s]}$$

Kinematyka. Opóźnienie. Analiza wykresów i zadania

Jak wygląda ruch pojazdu, gdy hamuje? - zmiany prędkości w czasie zachodzą w odwrotnej kolejności.

Zadanie

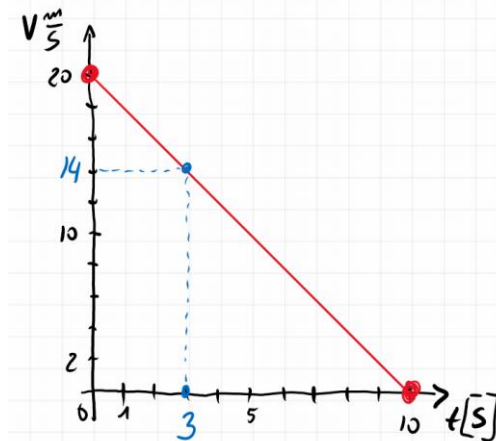
Samochód jedzie początkowo z prędkością 72 km/h i zaczyna hamować. Zatrzymuje się po 10 sekundach. Narysuj wykres opóźnienia, prędkości i położenia w czasie.

Prędkość początkową zamieniamy na jednostki w układzie SI

$$72 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 72 \cdot \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}} = 20 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Prędkość początkowa – 20 [m/s], prędkość końcowa – 0 [m/s] (samochód się zatrzymuje)

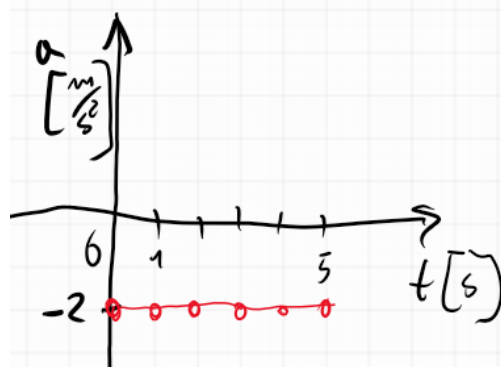
Skoro jest to ruch jednostajny, to możemy wykreślić linię pomiędzy punktami początkowym i końcowym na wykresie $V(t)$ i tym samym w łatwy sposób wyznaczyć prędkość w każdej sekundzie. Na przykład w 3 sekundzie prędkość hamującego samochodu wynosiła 14 m/s.



Obliczamy przyspieszenie, które powinno być stałe, bo stałe przyrosty prędkości w czasie

$$a = \frac{V_k - V_p}{t_k - t_p} = \frac{0 - 20}{10 - 0} = -2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Przyspieszenie jest **ujemne** i dlatego nazywamy je **opóźnieniem**.



Jak wyznaczyć kolejne położenia samochodu podczas hamowania?

Poznaliśmy już wzór pozwalający wyliczać drogę w ruchu jednostajnie przyspieszonym $s = a \cdot \frac{t^2}{2}$.

Nowa wersja wzoru pozwala obliczać drogę po uwzględnieniu prędkości początkowej:

$$s = V_p \cdot t + a \cdot \frac{t^2}{2}$$

Dla kolejnych sekund możemy wyznaczyć drogę podczas hamowania i narysować wykres.

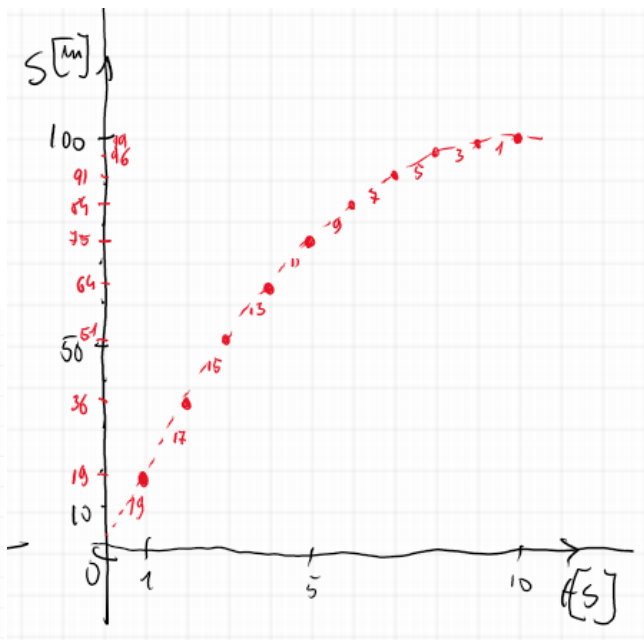
$$s_1 = 20 \cdot 1 + (-2) \cdot \frac{1^2}{2} = 19 \text{ [m]}$$

$$s_2 = 20 \cdot 2 + (-2) \cdot \frac{2^2}{2} = 36 \text{ [m]}$$

$$\dots$$

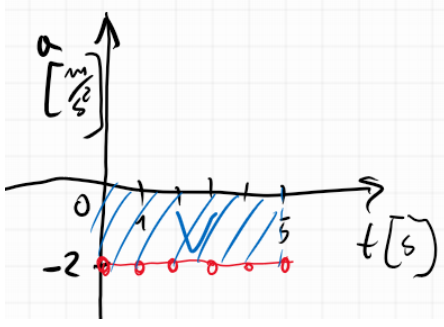
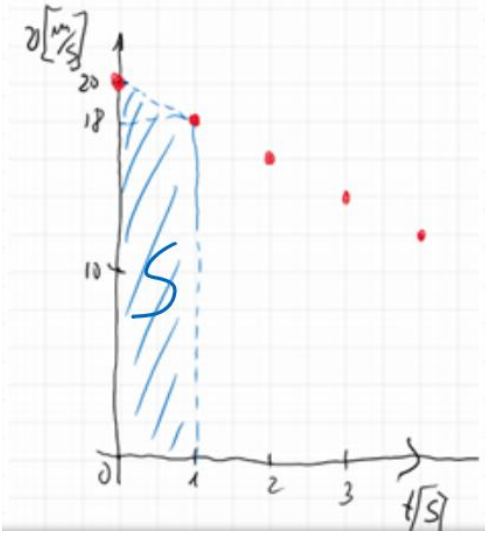
$$s_9 = 20 \cdot 9 + (-2) \cdot \frac{9^2}{2} = 99 \text{ [m]}$$

$$s_{10} = 20 \cdot 10 + (-2) \cdot \frac{10^2}{2} = 100 \text{ [m]}$$



Po 10 sekundach hamowania, pojazd zatrzymuje się po przejechaniu 100 metrów.

Podobnie, jak w przypadku przyspieszania, z wykresu $V(t)$ możemy wyliczyć drogę poprzez obliczenie pola powierzchni pod wykresem – tym razem są to trapezy.



Prędkość możemy wyznaczyć graficznie (pole powierzchni) z wykresu przyspieszenie - musimy tylko uwzględnić prędkość początkową. Wykorzystamy wzór na prędkość końcową, który można wyprowadzić z podstawowego wzory na przyspieszenie.

$$V_k = V_p + a \cdot (t_k - t_p)$$

$$V_{k_1} = 20 + (-2) \cdot (1-0) = 18 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$V_{k_3} = 20 + (-2) \cdot (3-0) = 14 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Zadanie

Do osiągnięcia 100 km/h samochodem Formuły 1 wystarczy 1,7 sekundy, natomiast prędkość 200 km/h samochody te osiągają w 3,8 sekundy. Oblicz średnie przyspieszenie bolidu podczas rozpędzania się

- od 0 do 100 km/h
- od 100 do 200 km/h

$$\Delta v_1 = 100 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$
$$\Delta t_1 = 1,7 \text{ s}$$

$$\Delta v_2 = 200 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$
$$\Delta t_2 = 3,8 \text{ s}$$

$$a_1 = ?$$

$$a_2 = ?$$

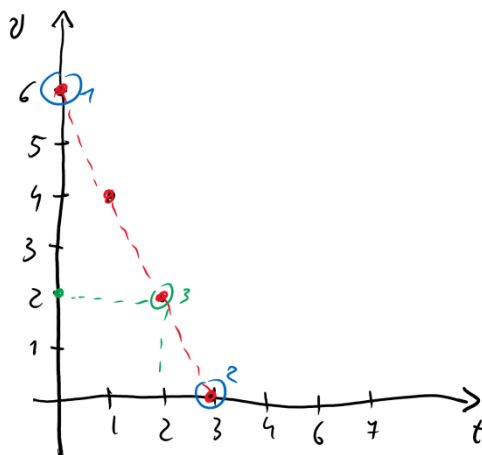
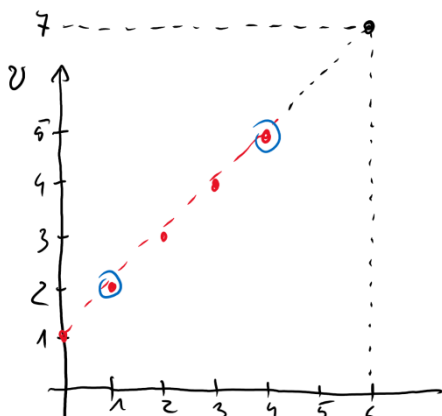
$$a_{200-100} = \frac{v_2 - v_1}{t_2 - t_1} = \frac{200 - 100}{3,8 - 1,7} = \frac{100}{2,1} = \frac{100 \cdot \frac{1000}{3600}}{\frac{21}{10}} \approx 13 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

$$a_1 = \frac{100 \frac{\text{km}}{\text{h}}}{1,7 \text{ s}} = \frac{100 \cdot \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}}}{1,7 \text{ s}} = \frac{100000}{3600} \cdot \frac{10 \text{ m}}{17 \text{ s}^2} \approx 16$$

$$a_2 = \frac{200}{3,8} \approx 14$$

Zadanie



Mamy dwa przykłady ruchu: przyspieszony i opóźniony, jak na wykresach $V(t)$. Spróbujemy policzyć przyspieszenia. A potem sprawdzimy czy potrafimy policzyć prędkość końcową i początkową z podanych wzorów.

Jaka będzie prędkość w przyspieszającego samochodu 7 sekundzie

Jaka była prędkość hamującego samochodu w 3 sekundzie

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{5 - 2}{4 - 1} = \frac{3}{3} = 1$$

$$v_6 = v_1 + a \cdot (t_6 - t_1) = 2 + 1 \cdot (6 - 1) = 7$$

$$a = \frac{0 - 6}{3 - 0} = -2$$

$$v_3 = 6 + (-2) \cdot (2 - 0) = 2$$

Podsumowanie

WZORY

Niepewność pomiarowa

$$L = l \pm \Delta l$$

Niepewność względna

$$NW = \Delta l / l$$

Ruch jednostajny

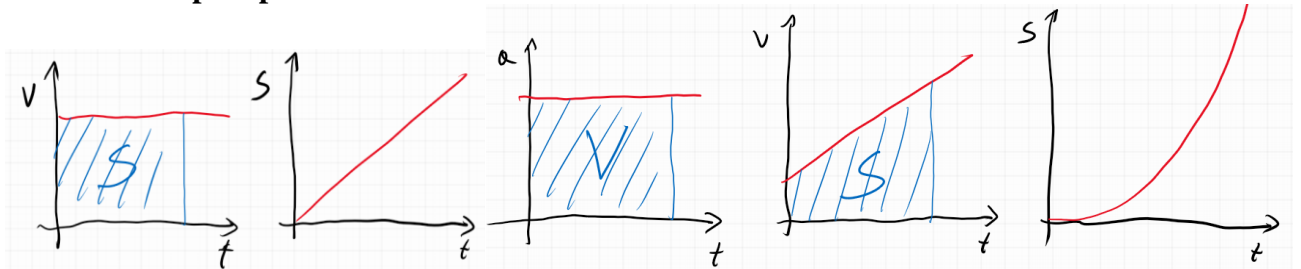
$$V = \frac{s}{t} \left[\frac{\text{m}}{\text{s}} \right] = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s_k - s_p}{t_k - t_p} \quad \rightarrow \quad s_k = s_p + V \cdot (t_k - t_p)$$

Ruch jednostajnie przyspieszony (opóźniony)

$$a = \frac{V}{t} \left[\frac{\text{m}}{\text{s}^2} \right] = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{V_k - V_p}{t_k - t_p} \quad \rightarrow \quad V_k = V_p + a \cdot (t_k - t_p)$$

$$s = a \cdot \frac{t^2}{2} \quad s = V_p \cdot t + a \cdot \frac{t^2}{2}$$

WYKRESY i pola powierzchni



Ruch jednostajny

$s(t)$ – linia pochyła, prędkość stała, droga rośnie proporcjonalnie do czasu, w każdym odcinku czasu jest taki sam przyrost

$v(t)$ – linia prosta, droga to pole powierzchni pod wykresem

Ruch jednostajnie przyspieszony

$s(t)$ – parabola, droga rośnie (maleje) nieproporcjonalnie, w każdym odcinku czasu jest inny przyrost

$v(t)$ – linia pochyła, przyspieszenie stałe, prędkość proporcjonalna do czasu

$a(t)$ – linia prosta, prędkość to pole powierzchni pod wykresem

Pole powierzchni pod wykresem

Skoro $s = V \cdot t$, więc droga, to pole powierzchni prostokąta pod wykresem $V(t)$ w ruchu jednostajnym, a w ruchu jednostajnie przyspieszonym, to pole trapezu (trójkąta)

Skoro $V = a \cdot t$, więc prędkość, to pole powierzchni prostokąta pod wykresem $a(t)$

Wykres położenia w jednostce czasu $s(t)$ – w każdej jednostce czasu obiekt pokonuje coraz większą drogę (w ruchu jednostajnym taką samą)

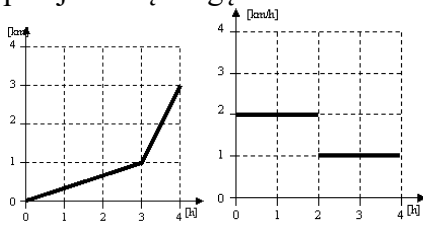
Wykres prędkości w jednostce czasu $V(t)$ – w każdej jednostce czasu prędkość zwiększa się o tyle samo – ruch **jednostajnie przyspieszony**

Wykres przyspieszenia w jednostce czasu $a(t)$ – przyspieszenie jest stałe. Gdyby przyspieszenie nie było stałe, a prędkość nie linią prostą, wtedy mówimy o ruchu zmiennym.

Zadania

Przez pierwszą część pojazd przejechał 1 km w czasie 3 godzin, przez kolejną godzinę przejechał 2 km. Oblicz prędkość średnią.

Przez pierwsze 2 godziny pojazd jechał z prędkością 2 km/h, przez kolejne dwie 1 km/h. Oblicz przejechaną drogę



Zadanie Staszek i Zosia

Zosia jedzie rowerem ruchem jednostajnym z prędkością 4 m/s. Staszek jedzie samochodem z prędkością 20 m/s i dogania Zosię. W momencie, w którym Staszek zrównują się z Zosią zaczyna hamować ruchem jednostajnie opóźnionym i zatrzymuje się po 8 sekundach. Po pewnym czasie Zosia dociera do miejsca postoju Staszka.

Sporządź wykresy $V(t)$ Zosi i Staszka w jednym układzie współrzędnych od momentu początku do końca hamowania.

Oblicz ile czasu Staszek będzie czekał na Zosię

Drogę przebytą przez Staszka obliczymy z pola powierzchni pod wykresem – trapez, a właściwie trójkąt

$$s = V \cdot t / 2 = 20 \cdot 8 / 2 = 80 \text{ m}$$

a teraz wzorem

$$s = at^2 / 2 \text{ i } a = \Delta V / \Delta t$$

$$a = 20 / 8 \text{ to } s = 20 / 8 \cdot 8^2 / 2 = 80 \text{ m}$$

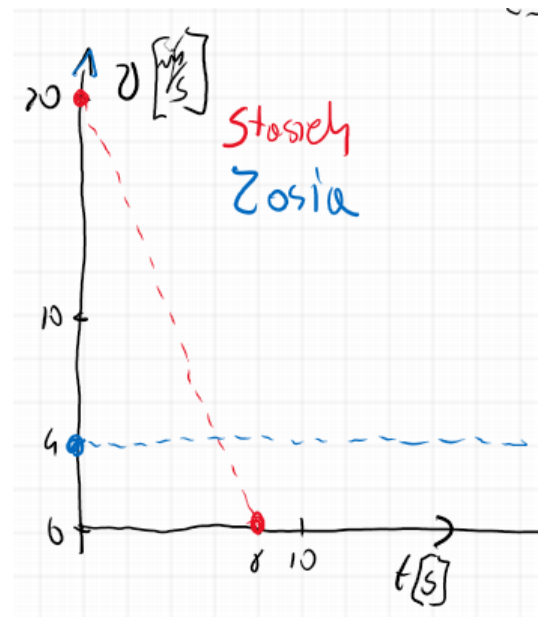
Aby obliczyć, jak długo Staszek będzie czekał na Zosię musimy wiedzieć, jak długo Zosia będzie jechała te 80m

$$s = 80 \text{ m}$$

$$V = 4 \text{ m/s}$$

$$t = s / V = 80 / 4 = 20 \text{ s}$$

Staszek hamował 8 s, to będzie czekał jeszcze 12 sekund na Zosię



Droga w ruchu jednostajnie przyspieszonym – wyprowadzenie wzoru

Skąd znany wzór $s=at^2/2$

pole powierzchni pod wykresem $V(t)$ w ruchu jednostajnie przyspieszonym są trapezami

Pole trapezu: $s=(V_k+V_p)\cdot\Delta t/2 \rightarrow s=V_k\cdot\Delta t/2$ oraz $a=(V_k-V_p)/\Delta t \rightarrow a=V_k/\Delta t \rightarrow V_k=a\cdot\Delta t$

Jeśli przyjmiemy, że V_p jest równe zero, dlatego że startujemy, to wstawiając otrzymujemy

$s=a\cdot\Delta t^2/2$ albo ładniej $a\cdot t^2/2$

Jeśli uwzględniamy prędkość początkową to wzór przyjmie postać

$s=V_p\cdot t+a\cdot t^2/2$